

**СТОПМ**

**CE**  
**EAC**



**СТАНОК БАЛАНСИРОВОЧНЫЙ**  
**«Strike 2»**

Руководство по эксплуатации

Санкт-Петербург  
2019г.

## Оглавление

1.	Общие указания. . . . .	3
2.	Основные технические характеристики. . . . .	3
3.	Условия эксплуатации, транспортирования и хранения. . . . .	3
4.	Комплект поставки. . . . .	3
5.	Требования к установке СБ . . . . .	4
6.	Требования безопасности. . . . .	4
7.	Подготовка СБ к запуску . . . . .	5
8.	Описание лицевой панели . . . . .	6
9.	Установка колеса на шпиндель МБ. . . . .	7
10.	Ввод геометрических параметров колеса. . . . .	8
11.	Режим ALU, St. . . . .	9
12.	Функция «AUTOPROGRAMM» . . . . .	10
13.	Функция AUTOSTICK. Установка корректирующих грузов с помощью рукоятки выдвижной штанги в программах ALU-2R и ALU-3R, заданных в режиме AUTOPROGRAMM. . . . .	11
14.	Программа СПЛИТ (Split). . . . .	12
15.	Функция "Два оператора". . . . .	12
16.	Мото-режим. . . . .	13
17.	Балансировка колеса. . . . .	13
18.	Установка рабочих параметров. . . . .	15
19.	Калибровка СБ. . . . .	16
20.	Включение тестового режима. . . . .	17
21.	Учёт остаточного дисбаланса вала. . . . .	18
22.	Просмотр числа отбалансированных колёс. . . . .	18
23.	Установка режима балансировки колес. . . . .	18
23.	Техническое обслуживание СБ. . . . .	19
24.	Свидетельство о приёмке . . . . .	20
25.	Гарантийное обязательство . . . . .	20

## 1. Общие указания.

Станок балансировочный (далее СБ) является прецизионным устройством с микропроцессорным управлением и обработкой информации и предназначен для балансировки колес легковых автомобилей, микроавтобусов и лёгких грузовиков.

СБ обеспечивает измерение статического и динамического дисбаланса колеса и вычисление масс корректирующих грузов и их положения в двух плоскостях коррекции (на наружной и внутренней сторонах обода колеса) за один цикл измерения.

СБ оборудован педалью нажатие на которую включает режим доворота до места установки грузика после цикла измерения дисбаланса. Двойное нажатие позволяет при установке колеса автоматически зажать колесо, как описано в п.9.6.

К работе с СБ должны допускаться лица, изучившие настоящее руководство и прошедшие практическое обучение.

## 2. Основные технические характеристики.

2.1. Дискретность отсчёта, г	1
2.2. Предел допускаемой погрешности СБ при наличии дисбаланса в одной плоскости коррекции, г, не более	$\pm(3+0,1M)$ , где М- измеряемая масса
2.3. Предел допускаемой погрешности измерения углового положения массы дисбаланса, угл. град, не более	6
2.4 Параметры балансируемых колёс: - диаметр обода	9 - 24 дюйм (в ручном - до 30 дюймов)
- ширина обода	1,5 - 20 дюйм
- максимальный вес колеса, кг	65
- максимальный диаметр колеса в сборе, мм	980
2.5. Питание:	1 фазн. 220В, 50 Гц
2.6. Потребляемая мощность Вт, не более	350
2.7. Габаритные размеры: - без кожуха	1010x545x982 (h)
- с кожухом	1065x990x1440 (h)
2.8. Масса СБ, кг, не более	70

## 3. Условия эксплуатации, транспортирования и хранения.

3.1. Рабочие условия эксплуатации УХЛ 4.2 по ГОСТ 15150-69: - температура окружающей среды	+10 - +35 °С,
- относительная влажность	не более 80% при 25 °С.
3.2 Условия хранения в соответствии с ГОСТ 15150-69, группа 2. - температура окружающей среды	от -50 до +40 °С
3.3 Условия транспортирования в соответствии с ГОСТ 15150-69, группа 5. - температура окружающей среды	от -50 до +50°С

## 4. Комплект поставки

4.1. Станок балансировочный	1 шт.
4.2. Защитный кожух	1 шт.

4.3. Комплект конусов (три конуса: малый, средний, большой)	1 шт.
4.4. Резьбовой вал ТР 40х3 с болтом М12*220	1 шт.
4.5. Быстросъёмная гайка СТОРМ Д40	1 шт.
4.6. Кольцо пластиковое	1 шт.
4.7. Фланец (чашка) гайки с резиновым кольцом	1 шт.
4.8. Пружина коническая	1 шт.
4.9. Клещи специальные	1 шт.
4.10. Кронциркуль	1 шт.
4.11. Кабель питания	1 шт.
4.12. Руководство по эксплуатации	1 шт.
4.13. Кронштейн подвижного защитного кожуха	1 шт.
4.14. Неподвижный защитный кожух	1 шт.
4.15. Кронштейн неподвижного защитного кожуха	1 шт.

### 5. Требования к установке СБ.

После транспортирования или хранения при температуре ниже +5°C необходимо выдержать СБ в штатной таре при рабочей температуре не менее 4 часов.

СБ должна быть установлена на ровном бетонном полу или фундаменте так, чтобы все опоры СБ касались основания. Отклонение основания под СБ от плоскости горизонта должно быть не более 10мм на 1 метр. Рекомендуется закрепить СБ на основании с помощью анкерных болтов.

При установке СБ не допускается применение упругих элементов, резиновых прокладок и т.п. Уровень вибрации в месте установки СБ должен быть минимальным. Не допускается наличие вибраций и резонансных частот в месте установки СБ в диапазоне 1 - 10 Гц. Не допускается наличие вблизи СБ источников тепла, создающих местный перегрев отдельных частей СБ и источников электромагнитных полей. Все эти причины могут привести к увеличению погрешностей измерений.

В целях обеспечения удобства работы, подключения, технического обслуживания и ремонта рекомендуется устанавливать СБ на расстоянии не менее 800 мм от стен.

Во время транспортировки и монтажа СБ запрещается прикладывать усилия к шпинделю.

В питающей сети не должно быть больших высокочастотных импульсных и коммутационных помех, например, из-за работы находящихся на общей линии сварочных аппаратов и другого мощного оборудования.

**ВНИМАНИЕ!** Невыполнение требований п.п.3 и 5 может привести к сбоям в работе СБ, которые не входят в рамки гарантийных обязательств.

### 6. Требования безопасности.

Корпус СБ должен быть заземлён.

Запрещается работа с открытым люком блока питания. При необходимости открыть люк блока питания, СБ должна быть отключена от сети.

Перед запуском СБ и до полной её остановки колесо должно быть закрыто защитным кожухом.

## 7. Подготовка СБ к запуску.

После распаковки и установки СБ на рабочем месте его необходимо подключить к электрической сети.

Станок рассчитан на питание от однофазной сети 220В, помещение должно быть оборудовано соответствующей трёхполюсной электрической розеткой, к которой подключён провод заземления.

Для нормальной работы СБ напряжение питания должно быть в



рис.7.1.

пределах  $220\text{В} \pm 10\%$ .

Установить на шпиндель СБ резьбовой вал. (см. рис 7.1), очистив сопрягаемые поверхности чистой ветошью, смоченной бензином или уайт-спиритом. Резьбовой вал затянуть с моментом 35 Нм.

Наличие загрязнений на сопрягаемых поверхностях шпинделя и резьбового вала может привести к недопустимо большим погрешностям измерений. Для обеспечения лёгкого демонтажа резьбового вала в случае его замены рекомендуется после очистки на его сопрягаемые поверхности нанести небольшое количество консистентной смазки.

Для обеспечения безопасности обслуживающего персонала перед включением СБ необходимо убедиться в правильности подключения кабеля питания и наличии защитного заземления.

**ВНИМАНИЕ!** Работа без защитного заземления категорически запрещена!

Установить защитный кожух, соединив болтами каркас кожуха с кронштейном на оси вращения кожуха в задней части СБ.

## 8. Описание лицевой панели

Общий вид лицевой панели показан на рис. 8.1.

- индикаторы, показывающие массу корректирующего груза на внутренней плоскости колеса.

и 3 - линейки светодиодов, показывающие места установки корректирующих грузов по внутренней и наружной сторонам колеса соответственно.

- индикаторы, показывающие массу корректирующего груза на наружной плоскости колеса.

- клавиатура

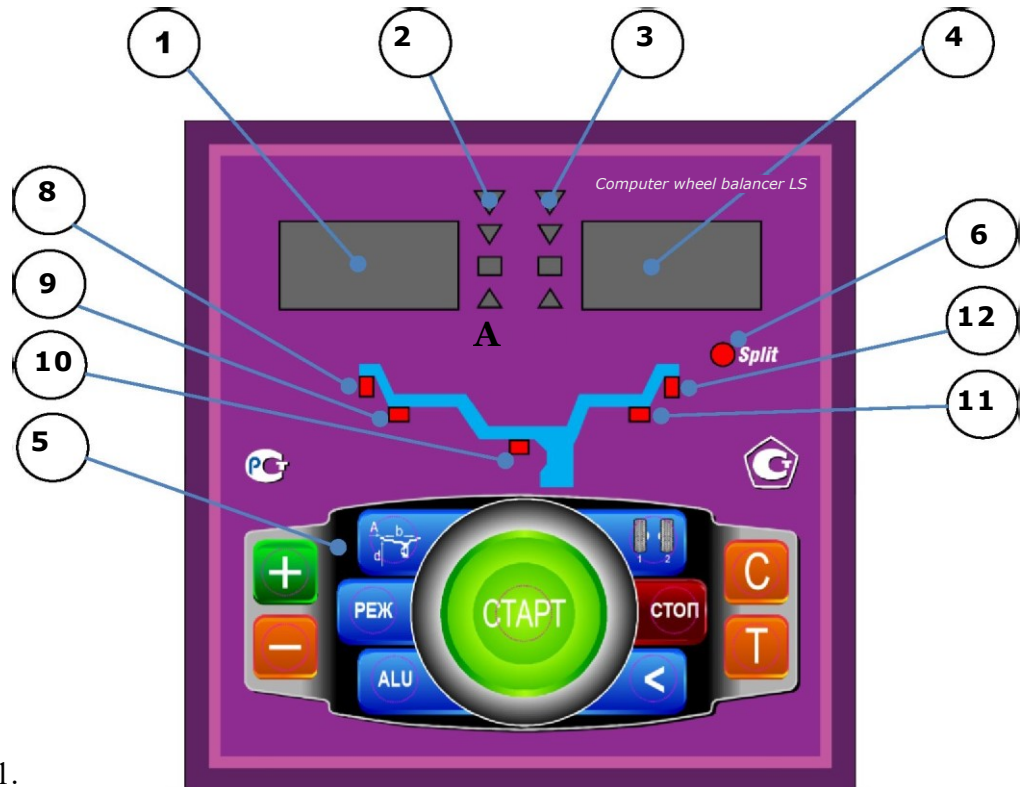


рис.8.1.

- индикатор, показывающий, что включен режим SPLIT (СПЛИТ) разделения массы корректирующих грузов для установки их за спицами обода.

8, 9, 10, 11 и 12 - индикаторы, указывающие места установки корректирующих грузов на ободе. Выбранное место отмечается светящимся индикатором. Индикаторы 8 и 12 отмечают места, используемые при стандартной балансировке с помощью корректирующих грузов с пружинками. Индикаторы 9, 10 и 11 отмечают места установки липких грузиков при использовании различных схем ALU и статической балансировке.

Описание клавиатуры.

Кнопки "-" и "+" - кнопки для ввода ширины обода, а также диаметр обода и дистанции от корпуса СБ до колеса при ручном вводе этих параметров. Кроме того, эти кнопки используются для коррекции различных параметров, что отражено в соответствующих разделах настоящего руководства.

Кнопка "A, d, b" (геометрические параметры). При однократном нажатии переводит кнопки "-" и "+" в режим ввода диаметра обода, при двукратном нажатии переводит кнопки "-" и "+" в режим ввода дистанции до установленного на вал колеса.

Примечание: диаметр обода и дистанция вводятся в компьютер СБ автоматически при выдвигании штанги. Перевод кнопок и "+" в режимы ввода диаметра и дистанции при необходимости позволяет ввести диаметр и (или) дистанцию вручную. После ручного введения диаметра и (или) дистанции кнопки "-" и "+" автоматически возвращаются в режим ввода ширины обода.

Кнопка "ALU". Последовательное нажатие этой кнопки переключает программы: "стандартная", ALU1, ALU2, ALU3, ALU4, ALU5 и St (статическая балансировка). Схема установки грузиков показывается загоранием соответствующих светодиодов 8-12.

Кнопка "РЕЖ". Кнопка включает программу SPLIT (СПЛИТ) для установки корректирующих грузов за спицами обода (невидимых снаружи).

Кнопка "С" служит для включения различных режимов калибровки и настройки СБ. Короткое нажатие кнопки "С" включает подсветку колеса.

Кнопка "<" - для считывания неокруглённого значения масс корректирующих грузов.

Кнопка "1-2" - для переключения установленных геометрических размеров колеса при пользовании СБ двумя операторами.

Кнопка "Т" - для переключения различных режимов настройки СБ.

Кнопка "СТАРТ". Запуск СБ осуществляется нажатием кнопки.

Кнопка "СТОП" - для экстренной остановки СБ.

## 9. Установка колеса на шпindelь МБ.

На рисунке обозначены:

1 - рабочая часть вала СБ

3, 4 - конус малый, конус средний, конус большой. Нужный конус выбирается в зависимости от диаметра центрального отверстия обода.

- кольцо пластиковое
- быстросъёмная гайка
- фланец (чашка) гайки с резиновым кольцом
- коническая пружина

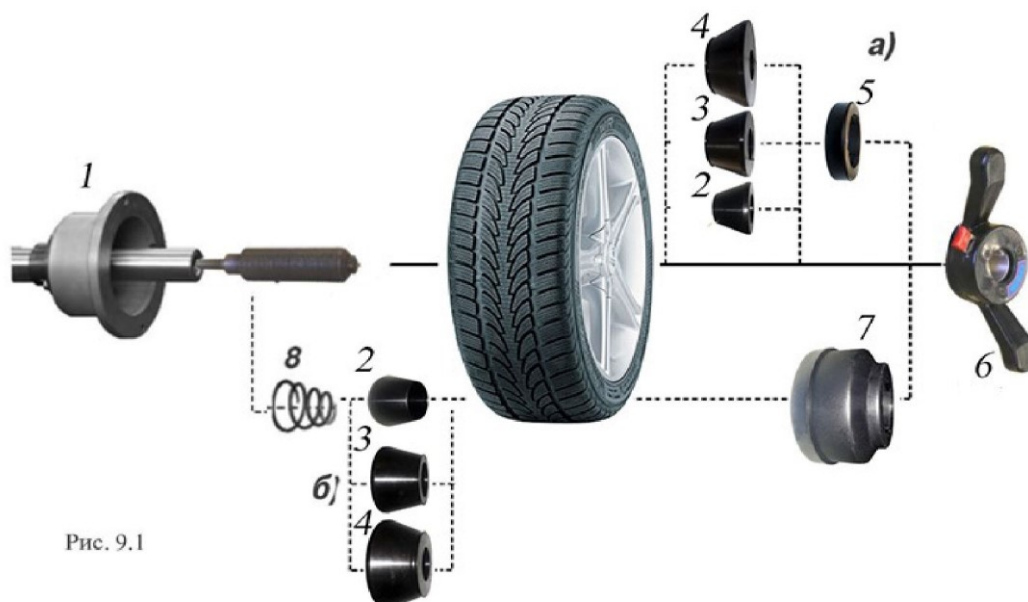


Рис. 9.1

Перед установкой балансируемое колесо должно быть очищено от грязи.

Балансируемое колесо закрепляется на валу СБ за центральное отверстие обода с помощью конусов и быстросъёмной гайки с раздвижными резьбовыми сухарями. В зависимости от конфигурации обода конус может быть установлен как с внешней стороны обода (вариант "а"), так и с внутренней (вариант "б") (см. рис. 9.1)

При установке конусов с внутренней стороны обода сначала на вал должна быть установлена коническая пружина 8, создающая усилие центровки, а на гайке 6 втулка 5 должна быть заменена на фланец 7.

Для установки гайки необходимо нажать рычаг на её корпусе, надеть гайку на вал СБ, продвинуть её до упора и отпустить рычаг. При этом раздвижные резьбовые сухари выдвигаются из тела гайки и входят в зацепление с резьбой вала, после чего гайку повернуть по резьбе до затяжки колеса с необходимым усилием.

**ВНИМАНИЕ!** Не следует затягивать гайку при неподвижном колесе, т.к. колесо под действием своего веса выбирает в одну сторону зазор в посадке конус-вал, кроме того конус, входя в отверстие обода колеса, прижимает обод к опорной поверхности фланца (чашки) вала и центрирует колесо относительно вала. При этом возникающие силы трения препятствуют правильной центровке колеса.

Поэтому, для правильной центровки колеса следует:

Подведя гайку, слегка подтянуть её,

Затем провернуть колесо на 0,5-1 оборот и подтянуть гайку,

Ещё раз провернуть колесо на 0,5-1 оборот и окончательно затянуть гайку.

Для снятия гайки необходимо сначала отвернуть её для уменьшения осевого усилия, затем нажать рычаг и снять гайку.

**ВНИМАНИЕ!** Не допускается управлять положением резьбовых сухарей, т.е. нажимать и отпускать рычаг гайки, при наличии осевого усилия, например, при сжатии пружины 8. В этом случае из-за сил трения резьбовые сухари не полностью входят в витки резьбы вала, что приводит к ускоренному их износу и выходу из строя.

С целью продления срока службы сухарей и резьбового вала не рекомендуется затягивать гайку с излишним усилием.

Точность балансировки колёс в значительной степени определяется точностью их центровки на валу СБ. Поэтому тщательно производите закрепление колеса на валу СБ, следя за тем, чтобы торцевая поверхность обода была чистой и плотно прилегала к фланцу вала. Конуса и вал должны быть чистыми и не иметь забоин. Затяжку гайки производите как указано в примечании к пункту 9.3 с тем, чтобы усреднить действие сил, вызывающих отклонение колеса от правильного положения относительно вала СБ.

Рабочую часть вала, фланец, комплект конусов и гайку содержите в чистоте, своевременно протирайте их ветошью смоченной минеральным маслом для очистки и создания на их поверхности плёнки масла. Оберегайте их от ударов могущих привести к деформации и появлению забоин, нарушающих центровку колеса на валу.

СБ оборудован педалью для ускорения установки колеса по (варианту «б») (см.рис. 9.1) Установите колесо на конус, установите быстросъемную гайку, нажмите два раза педаль, удерживая колесо и быстросъемную гайку. Вал СБ начнет вращаться, зажимая колесо, когда колесо будет зажато вращение вала остановится. Окончательно затяните колесо быстросъемной гайкой вручную.

**ВНИМАНИЕ!** Соблюдайте технику безопасности, используя этот режим. Нажатие педали в этом режиме или кнопки «STOP» остановит вращение вала.

## 10. Ввод геометрических параметров колеса.

Для правильного вычисления масс корректирующих грузов на внутренней и внешней сторонах колеса необходимо точно задать его геометрические параметры: диаметр и ширину обода (параметры "d" и "b"), а также дистанцию от корпуса до внутренней стороны обода (параметр "A").

При включении питания СБ автоматически устанавливаются исходные параметры "d" и "b", записанные в памяти компьютера СБ.

Исходные параметры "d" и "b" по желанию потребителя могут быть изменены, о чем будет сказано ниже.



Данная модель СБ снабжена устройством, позволяющим автоматически вводить диаметр "d" колеса и дистанцию "А". Для этого необходимо, взяв за рукоятку, вытянуть из корпуса СБ штангу ввода параметров, подвести палец на конце рукоятки к месту установки корректирующих грузов на внутренней стороне обода (см. рис. 10.1) и удерживать штангу в этом положении до появления звукового сигнала, после чего вернуть штангу в исходное положение.

При выдвигании штанги на индикаторах 1 (рис. 8.1) отображается значение параметра "А". Значение параметра "d" отображается на индикаторах 4.

**ВНИМАНИЕ!** Обратите внимание, что при измерении параметра "d", отображается реальный диаметр места установки грузика, который не совпадает с маркировкой на резине и на самом диске!

После возвращения штанги в исходное состояние на индикаторах 1 и 4 некоторое время сохраняется значение параметра "А" и "d" соответственно, затем показания на них возвращаются к отображению текущих значений масс корректирующих грузов.

**Примечание:** Конструкция штанги позволяет автоматически вводить диаметр колеса до 24 дюймов. Ввод диаметра от 24 до 30 дюймов производится вручную.

Ширина обода обычно отмечена на его маркировке. При отсутствии маркировки или невозможности её прочтения ширину следует измерить специальным инструментом - кронциркулем (см. рис. 10.2).

Для ввода ширины нажмите кнопку "+" или "-" на индикаторах 1(рис.8.1) высветится "-b-", а на индикаторах 4 значение ширины диска. Через 2-3 сек после установки ширины индикаторы в режим отображения текущего дисбаланса.

В СБ предусмотрена возможность ручного ввода параметра "d". Для ручного ввода диаметра обода нажать однократно кнопку "А, d, b", после чего кнопки "-" и "+" переводятся в режим ввода диаметра. Нажимая кнопки "-" и "+" установить требуемое значение диаметра. Через 2-3 сек после установки диаметра кнопки "-" и "+" возвращаются в режим ввода ширины.

Дважды нажать кнопку "А, d, b", после чего на индикаторах 1 (рис.8.1) загорается символ "А", а на индикаторах 4 исходная величина дистанции. Нажимая кнопки "-" и "+" установить на индикаторах 4 требуемую величину дистанции. Через 2-3 сек после установки дистанции показания на индикаторах 1 и 4 возвращаются к отображению текущего дисбаланса, а кнопки "-" и "+" возвращаются в режим ввода ширины обода.

Следует иметь в виду, что ошибки введения параметров "А" и "b" приводят к ошибке разделения СБ суммарной величины дисбаланса на дисбаланс по внутренней и внешней сторонам колеса. В этом случае установка корректирующих грузов на одной стороне будет изменять величину дисбаланса на другой, причём проекция величины дисбаланса с одной стороны на другую будет вызывать и ошибку определения места дисбаланса.

Взаимное влияние плоскостей коррекции будет тем больше, чем больше дисбаланс колеса. Указанные ошибки разделения приводят к тому, что после проведения первого цикла балансировки колеса могут наблюдаться остаточные значения несбалансированности, устраняемые в последующих циклах.

## 11. Режим ALU, St.

При балансировке колёс, изготовленных из лёгких сплавов, обычно применяются самоклеящиеся корректирующие грузы, устанавливаемые в места, отличные от принятых при стандартной балансировке грузиками с пружинками. В этих случаях используются

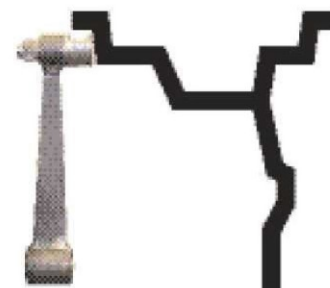


Рис. 10.1

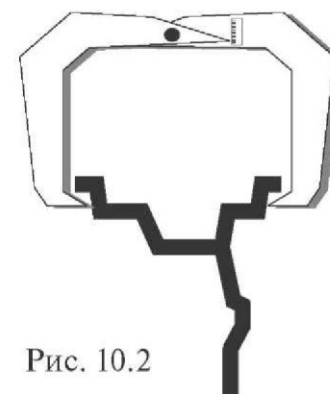


Рис. 10.2

программы ALU1-ALU5. Эти программы позволяют получить правильные результаты измерения масс корректирующих грузов для нестандартных мест их установки, хотя геометрические параметры колеса вводятся как при стандартной балансировке (п.10).

Переключение схем ALU1-ALU5 осуществляется последовательным нажатием кнопки "ALU" при этом схема установки грузов отображается загоранием соответствующих светодиодов 8-12 (рис.8.1), кроме того, на индикаторах 1 отображаются символы ALU, а на индикаторах 4 номер 1-5. Через 2-3 сек. после установки требуемой программы ALU индикаторы 1 -4 переходят в режим отображения дисбаланса.

В некоторых случаях особенно при балансировке узких колёс требуется статическая балансировка. Режим статической балансировки включается нажатием кнопки ALU после установки программы ALU5. При этом загорается светодиод 10, а на индикаторах 1 отображаются символы "St". В режиме статической балансировки необходимо установить только параметр "d", остальные параметры не важны.

Выход из программ ALU осуществляется последовательным нажатием кнопки ALU до загорания светодиодов 8 и 12.

## 12. Функция «AUTOPROGRAMM»

Благодаря функции «AUTOPROGRAMM» данный станок автоматически определяет наиболее подходящие схемы установки грузов для стальных и алюминиевых дисков.

«AUTOPROGRAMM» для стальных дисков.

12.2.1. Введите геометрические параметры колеса как описано в п. 10.2. На индикаторах, указывающих места установки корректирующих грузов, отобразится стандартная балансировка грузами на пружинках рис.10.2.

«AUTOPROGRAMM» для алюминиевых дисков.

Из-за большой разницы в форме дисков из легких сплавов могут быть существенные отличия фактических геометрических параметров мест установки грузов от усредненных, заложенных в программы ALU1-ALU5. Вследствие этого, как и при ошибках введения геометрических параметров, описанных в п.10.5., появляются ошибки измерения масс корректирующих грузов и мест их установки.

«AUTOPROGRAMM» позволяет автоматически определить программу установки ALU 1 или ALU 2 по введенным точкам установки грузов. Точные значения дистанции и диаметра установки корректирующих грузов для обеих плоскостей установки балансировочных грузов, введенных с помощью выдвижной штанги ввода геометрических параметров колеса, позволяет вычислять массы корректирующих грузов и их положения с минимальной погрешностью, что ускоряет процесс балансировки.

12.3.1. AUTOPROGRAMM» для ALU 2.

Выдвиньте штангу ввода параметров до места с левой стороны диска на его полке, где намереваетесь приклеить самоклеющийся груз и удерживайте штангу до появления звукового сигнала. Затем выдвигайте штангу дальше к правой стороне диска, где намереваетесь приклеить второй груз и удерживайте её там до появления звукового сигнала. Станок автоматически определит программу ALU 2 и на индикаторах, указывающих места установки корректирующих грузов, появится соответствующий режим ALU.

«AUTOPROGRAMM» для ALU 1.

Выдвиньте штангу ввода параметров до закраины диска с левой стороны, где намереваетесь установить набивной грузик на пружинке, и удерживайте её там до появления звукового сигнала. Затем, не убирая штангу в корпус станка, продолжайте выдвигать её дальше к правой стороне диска, где намерены установить самоклеющийся груз, и удерживайте её там до появления звукового сигнала. Станок автоматически определит программу ALU 1 и на индикаторах, указывающих места установки корректирующих грузов, появится соответствующий режим ALU.

Нажатие кнопки «ALU» позволяет изменить схему установки грузов ALU 1 или ALU

2. Ручной ввод размеров диска в этом режиме невозможен.

### **13. Функция AUTOSTICK. Установка корректирующих грузов с помощью рукоятки выдвижной штанги в программах ALU-2R и ALU-3R, заданных в режиме AUTOPROGRAMM.**

13.1. Как было отмечено в п. 10, ошибки ввода геометрических параметров колеса «А» и «b» приводят к неточному разделению величины дисбаланса по плоскостям коррекции и затрудняют процесс балансировки. Такие же ошибки возникают и при неточной установке корректирующих грузов, особенно клеящихся, когда положение груза определяется оператором на глаз.

Для исключения указанных ошибок предназначен режим установки клеящихся корректирующих грузов с помощью рукоятки выдвижной штанги.

Этот режим используется только совместно с режимами ALU-2R и ALU-3R, заданных в режиме «AUTOPROGRAMM».

После того, как произведено измерение дисбаланса и, если значение дисбаланса не равно нулю, станок автоматически доворачивает колесо до места установки груза. Если оператор хочет установить груз с помощью выдвижной штанги, необходимо нажать кнопку «РЕЖ» - включится режим установки грузов с помощью выдвижной штанги. При этом колесо автоматически приводится в положение установки груза на 12 часов в плоскости установки груза. При установке груза на левую плоскость – на индикаторе 1 будет вестись отсчет при выдвижении штанги до нуля (это и есть место установки груза), при этом станок автоматически развернет колесо для компенсации угла установки груза. При установке груза на правую плоскость – на индикаторе 4 будет вестись отсчет при выдвижении штанги до нуля (это и есть место установки груза), при этом станок автоматически развернет колесо для компенсации угла установки груза.

13.2. Установите груз в зажиме рукоятки выдвижной штанги, величина которого равна показаниям на индикаторах 1 или 4, в зависимости в какой плоскости приведено колесо.

13.3. Выдвигайте штангу, следя за изменением отсчетов на индикаторах. В момент, когда штанга будет выдвинута на величину дистанции равную дистанции при задании положения груза в режиме «AUTOPROGRAMM» (см. п. 11.2 и 11.3) значение на индикаторах будет равно «0» и прозвучит звуковой сигнал.

13.4. Разверните рукоятку штанги так, чтобы прижать установленный в зажиме груз к диску колеса. Нажмите на толкатель кнопки, чтобы приклеить груз к диску колеса.

13.5. Нажмите кнопку на зажиме рукоятки, отодвиньте зажим от установленного груза и верните штангу в исходное положение (кнопка зажима должна лежать на верхней пластмассовой крышке СБ). Колесо автоматически приведется в положение установки груза по другой плоскости.

13.6. Установите в зажим рукоятки груз, величина которого равна показаниям дисбаланса по другой плоскости. Установите его на диск колеса аналогично п.п. 13.2 - 13.5, ориентируясь на значение на другом индикаторе.

**Примечания:** 1. В режиме установки грузов рукояткой выдвижной штанги, установка грузов происходит не на «12 часов», а на том угле, где рукоятка штанги доходит до диска. При этом колесо на требуемый угол доворачивается автоматически.

13.7. Запустите СБ для контроля коррекции дисбаланса.

13.8. При необходимости программу установки грузов с помощью выдвижной штанги можно отключить, нажимая кнопку «STOP».

#### **14. Программа СПЛИТ (Split).**

Программа Split используется при балансировке колёс с высококачественными ободами из лёгких сплавов с целью сохранения внешнего вида колеса за счёт установки невидимых снаружи корректирующих грузов за спицами обода.

Программа Split может быть использована только для тех схем установки грузов, когда внешняя плоскость коррекции дисбаланса расположена за спицами, т.е. для ALU1 и ALU2. Программа позволяет так разбить величину корректирующего груза на две части, чтобы обе эти части оказались за спицами.

Для работы в программе Split установите на вал СБ балансируемое колесо и задайте его геометрические параметры (см. раздел 10). Проведите измерительный цикл (см. раздел 16).

Для входа в программу Split нажмите и удерживайте кнопку РЕЖ, после чего загорается светодиод 6 (рис.8.1) и на индикаторах 1 загораются символы "SPn", означающие, что необходимо ввести число спиц обода колеса, подлежащего балансировке. При этом на индикаторах 4 загорается цифра 5. Если число спиц колеса отличается от 5, кнопками "-" и "+" установить на индикаторах 4 фактическое число спиц колеса.

Установите любую спицу обода колеса вертикально вверх (на 12 часов, для режима 12Н) и нажмите кнопку "A, d, b". После чего, на индикаторе 1 и линейке 2 (рис.8.1) будут указаны величина и место установки корректирующего груза на внутренней плоскости.

Показания на индикаторах 4 и линейке 3 будут разбиты на две составляющих корректирующего груза, устанавливаемых за двумя соседними спицами. Для установки первой, составляющей вручную поверните колесо до загорания всех светодиодов линейки зелёным цветом. Установите корректирующий груз равный показаниям на индикаторах в верхней точке обода за спицами на вертикали, проходящей через центр вала (на 12 часов).

Для установки второй, составляющей вручную поверните колесо до повторного загорания всех светодиодов на линейке 3 зелёным цветом. В этот момент показания на индикаторах 4 должны измениться. Установите корректирующий груз, равный показаниям на индикаторах 4 в верхней точке обода колеса за спицами на вертикали, проходящей через центр вала. Оба установленных груза должны оказаться за двумя соседними спицами.

Запустите СБ для проверки результатов балансировки и, в случае ненулевых показаний, произведите необходимую коррекцию, СБ при этом выйдет из программы Split.

В режиме 6Н (установка грузиков на 6 часов) указание положение спицы осуществляется вертикально вниз с помощью лазерного указателя. Лазерный указатель показывает место установки грузов за спицами, на линейках светодиодов, указывающих место положение грузов, при этом будут мигать зеленым светом крайние светодиоды.

Выход из программы Split осуществляется нажатием кнопки "РЕЖ" или "СТОП".

#### **15. Функция "Два оператора".**

Станок имеет возможность работать с двумя операторами одновременно, которые могут обслуживать два автомобиля с разными типоразмерами колес. Переход от одного типоразмера колес к другому осуществляется путём переключения операторов. Такую возможность предоставляет программа «Два оператора».

Эта функция обеспечивается тем, что каждый раз при вводе новых геометрических параметров и установке требуемой программы ALU, предыдущее состояние запоминается. Для перехода от одного набора параметров к другому необходимо нажать кнопку "1-2". Визуальный контроль того, какие параметры установлены в данный момент, осуществляется нажатием "A,d,b" на индикаторах 4 (рис.8.1) будут последовательно отображены, установленные в данный момент диаметр, ширина обода и дистанция.

## 16. Мото-режим.

СБ имеет возможность балансировки мотоциклетных колес с помощью адаптера (приобретается дополнительно).

Установите адаптер на вал СБ. Установите насадку на штангу ввода параметров. Переведите СБ в Мото-режим, для чего удерживая кнопку "<" нажмите кнопку РЕЖ, на индикаторах 1,4 высветится схематичное изображение мотоцикла. Это изображение будет появляться в начале каждого цикла измерения, предупреждая что СБ находится в мото-режиме.

Введите геометрические параметры (см. раздел 10), используя насадку на штангу ввода параметров. Отбалансируйте колесо (см. раздел 16).

Для выхода из мото-режима, удерживая кнопку "<", нажмите кнопку РЕЖ или выключите и включите СБ.

## 17. Балансировка колеса.

При включении тумблера питания СБ на индикаторах 1 (рис. 8.1) высвечивается трёхзначное число -номер версии программного обеспечения. Через 2-3 сек на индикаторах 1 и 4 должны загореться нули, кроме того должны загореться светодиоды 8 и 12, что свидетельствует о включении режима стандартной балансировки с установкой на обеих плоскостях коррекции грузиков на пружинках. На линейках 2 и 3 (рис. 8.1) должны загореться центральные светодиоды.

При включении СБ программа измерения дисбаланса настраивается таким образом, что дисбаланс менее 8 г (заводская установка) на любой плоскости коррекции не показывается, в этом случае на индикаторах 1 и 4 (рис. 8.1) высвечиваются "0". Минимальный дисбаланс отображающийся на индикаторах 1 и 4 равен 8г. Дисбаланс, превышающий 8г, округляется до величины кратной 5, т. е. дисбаланс 9, 10, 11 и 12 г отображается цифрой 10, дисбаланс 13, 14, 15, 16 и 17 г - цифрой 15 и т. д. Для просмотра неокруглённого значения дисбаланса или дисбаланса менее 8г. необходимо нажать кнопку "<", при этом на индикаторах 1 и 4 на 2-3 сек высвечиваются фактические значения дисбаланса, определённые в данном запуске.

Исходные значения диаметра и ширины обода, установленные после включения СБ, а также значение минимального дисбаланса, который показывается на индикаторах 1 и 4, по желанию потребителя могут быть изменены. Процедура их изменения описана ниже в разделе 15 (п. 15.2. и 15.3.) "Установка рабочих параметров".

Измерение дисбаланса.

Измерение дисбаланса производится в следующей последовательности:

Включите питание СБ.

Подготовьте колесо для установки на СБ, для чего:

очистите колесо от грязи,

удалите с колеса ранее установленные грузы, а также крупные камешки и другие инородные предметы из протектора.

Установите на вал СБ балансируемое колесо в соответствии с разделом 9.

Установите геометрические параметры колеса в соответствии с разделом 10.

Если необходимо, выберите программу балансировки в соответствии с разделом 11.

Опустите защитный кожух.

Запустите СБ. Запуск может осуществляться либо нажатием кнопки "ПУСК", либо автоматически, при закрывании защитного кожуха. Функция автоматического запуска СБ может быть отключена (см. п. 15.7). После окончания цикла измерения автоматически включится тормозное устройство и вал СБ остановится. На индикаторах 1 и 4 появятся значения масс корректирующих грузов в граммах, а на линейках 2 и 3 загорятся по одному светодиоду в произвольных местах.

Если после запуска СБ Вы обнаружите, что неправильно введены геометрические

параметры или неправильно выбрана программа балансировки (ALU, St), установите их правильно, при этом результаты измерения будут автоматически пересчитаны без проведения нового запуска СБ.

Установка корректирующих грузов.

Станок автоматически доворачивает колесо до места установки груза, при этом свечение светодиодов на линейках 2 и 3 (рис. 8.1.) будет перемещаться, и в какой-то момент на одной из линеек загорятся все светодиоды и цвет их свечения сменится на зелёный.

Если загорелись зелёным цветом все светодиоды на линейке 2, это означает, что на внутренней плоскости колеса тяжёлое место находится внизу на вертикали, проходящей через ось вала СБ.

Подберите корректирующий груз, масса которого равна показанию на индикаторах 1 и установите его на внутренней плоскости в верхней точке обода колеса строго на вертикали проходящей через ось вала СБ.

Далее необходимо однократно нажать на педаль – колесо автоматически развернется к другому месту установки груза.

Аналогично, по моменту свечения всех светодиодов на линейке 3 зелёным цветом установите корректирующий груз, масса которого равна показанию на индикаторах 4, на наружную плоскость колеса.

Конструкция СБ рассчитана на установку корректирующих грузов непосредственно на валу станка, однако, для продления срока службы СБ, избегайте приложения слишком больших ударных нагрузок при установке грузов. Рекомендуются окончательное забивание корректирующих грузов производить после снятия колеса с вала СБ.

Иногда после проворота отбалансированного колеса относительно вала или при установке на СБ ранее отбалансированного колеса при измерении его дисбаланса оказывается, что он не равен "0". Это обусловлено не погрешностью показаний СБ, а следствием того, что распределение масс колеса относительно оси его вращения в предыдущем и новом измерениях не совпадают, т. е. во время этих двух установок колесо занимало разные положения относительно вала СБ. Для минимизации этого явления закрепление колеса на валу СБ следует производить соблюдая требования п.9.3. Погрешности установки колеса могут быть обусловлены также наличием грязи и посторонних частиц на опорных поверхностях фланца вала и обода колеса, овальностью и другими дефектами центрального отверстия обода, износом и наличием дефектов на рабочих поверхностях вала и конусов, повышенным радиальным и торцевым биением опорных поверхностей фланца и вала вследствие деформации из-за приложения чрезмерных нагрузок.

Следует иметь в виду, что разница измеренных значений дисбаланса при смене положения колеса относительно вала, обусловленная перечисленными причинами, примерно в 2 раза больше фактической величины остаточного дисбаланса, т.к. часть дисбаланса, обусловленная неточностью установки колеса, скомпенсированная до смены положения колеса, складывается с дисбалансом из-за указанных дефектов после смены положения.

Таким образом, небольшие расхождения показаний до 15 г., а при тяжёлых колёсах до 20 г., следует считать вполне допустимыми.

Если после балансировки и установки колеса обратно на автомобиль при езде ощущается вибрация на рулевом колесе, то причина, скорее всего, в дисбалансе тормозных дисков, барабанов и других деталей, вращающихся вместе с колесом, или часто в большом износе ступицы, центрального отверстия и крепёжных отверстий обода. Причиной появления вибраций могут быть дефекты обода и шины (восьмёрка, овальность), наличие люфтов в подвеске и рулевом механизме.

Установка клеящихся грузов на 6 часов.

При установке параметра P15 – 6Н СБ будет показывать место установки внизу колеса, при этом зеленым светом на линейках 2 и 3 (рис. 8.1.) будут мигать крайние светодиоды. На СБ, оборудованных лазерным указателем, место установки грузов будет указано лазерной линией. Груза, устанавливаемые на скобах будут показываться на 12 часов.

### **18. Установка рабочих параметров.**

Программное обеспечение СБ содержит целый ряд параметров, позволяющих максимально приспособить СБ к потребностям любого потребителя (это параметры P10-P19), и параметров, обеспечивающих настройку и проверку СБ (параметры P20-P25). Кроме того, программное обеспечение позволяет протестировать все измерительные тракты СБ, провести учёт остаточного дисбаланса вала, а также контролировать количество отбалансированных колёс.

Установка минимального дисбаланса, выводимого на индикаторы (см. п. 14.3.)

Войти в программу калибровки СБ, для чего нажать и удерживать кнопку "С". На индикаторах 1 и 4 (рис.8.1), появятся мигающие символы "CAL". После звукового сигнала символы "CAL" загораются постоянно.

Войти в параметры P10-P19 ещё раз нажав кнопку "С". На индикаторах 1 загорятся символы P10.

Выбрать параметр P10, для чего нажать кнопку "Т". На индикаторах 1 на 1-2 сек. загорятся символы P10, после чего на индикаторах 1 - символы "-0-", а на индикаторах 4 - величина, начиная с которой измеренное значение дисбаланса выводится на индикаторы СБ. Если измеренное значение дисбаланса меньше этой величины, то на индикаторы выводятся "0". Изменение величины минимального дисбаланса осуществляется кнопками "+" и "-".

Установка исходных значений диаметра и ширины обода, устанавливаемых при включении СБ (см. п. 10.1.).

Войти в параметры P10-P19 в соответствии с п.15.2.1 и 15.2.2.

Выбрать параметр P11 или P12 для установки исходного значения диаметра или ширины обода соответственно, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 загораются символы "d0" или "b0" соответственно. Изменение исходных значений осуществляется кнопкам "+" и "-".

Установка единиц измерения диаметра и ширины обода (дюймы или мм). Войти в параметры P10-P19 по п.15.2.1 и 15.2.2.

Выбрать параметр P13 или P14, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 загораются символы "du" или "bu" соответственно, а на индикаторах 4 состояние этих параметров: 0 - единицы измерения дюймы, 1 - миллиметры. Переключение состояния параметров кнопками "+" и "-".

Место установка клеящихся грузов на 12 или 6 часов.

Войти в параметры P10-P19, см. п.15.2.1. и 15.2.2.

Выбрать параметр P15, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается название параметра "AdH", а на индикаторах 4 его состояние: "12H" – установка клеящихся грузов на 12 часов, "6H" - установка клеящихся грузов на 6 часов. Изменение состояния кнопками "+" и "-".

Установка звукового сопровождения по окончании балансировки колеса. Каждый раз, когда после установки корректирующих грузов и окончания контрольного запуска СБ на индикаторах 1 и 4 загораются "0", звуковой тракт СБ воспроизводит одну из семи мелодий. Выбор варианта звукового сопровождения или его отключение осуществляется параметром P16.

Войти в параметры P10-P19 см п. 15.2.1 и п.15.2.2.

Выбрать параметр P16, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается параметр "P1C", а на индикаторах 4 его состояние: 1-7 - варианты звукового сопровождения, "Off" - звуковое сопровождение отключено. Изменение состояния производится кнопками "+" и "-".

Кратковременное включение тормоза при повороте колеса в положение установки корректирующего груза по внутренней или наружной сторонам колеса.

Войти в параметры P10-P19, см.п.15.2.1. и 15.2.2.

Выбрать параметр P17, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается параметр "SHL" на индикаторах 4 его состояние: "On" - включено, "Off" - выключено. Изменение состояния производится кнопкам "+" и "-".

Запуск СБ опусканием защитного кожуха.

Войти в параметры P10-P19, см. п.15.2.1. и 15.2.2.

Выбрать параметр P18, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается название параметра "ASt", а на индикаторах 4 его состояние: "On" - включено, "Off" - выключено. Изменение состояния кнопками "+" и "-".

Включение подсветки колеса после цикла измерения.

Войти в параметры P10-P19, см. п.15.2.1. и 15.2.2.

Выбрать параметр P19, нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается название параметра "LEd", а на индикаторах 4 его состояние: "On" - включено, "Off" - выключено. Изменение состояния кнопками "+" и "-".

Выход из параметров P10-P19 осуществляется кнопками "СТАРТ" или "СТОП". При нажатии кнопки "СТАРТ" - выход с записью вновь установленных состояний параметров P10- P19. При нажатии кнопки "СТОП" - выход с сохранением ранее установленных параметров P10-P19.

Сброс параметров P10-P19 в исходное состояние.

Войти в параметры P10-P19, см. п.15.2.1. и 15.2.2.

Выбрать параметр "P--", нажимая кнопку "Т". Номер параметра отображается на индикаторах 14. На индикаторах 1 и 4 - названия параметра "rES" "Et".

Нажать кнопку "СТАРТ". При этом все параметры P10-P19 возвращаются в исходное состояние: P10-8, P11-13", P12-5", P13 и P14 - дюймы, P15 – 12Н, P16 - "Off", P17-P18-P19 - "On".

## 19. Калибровка СБ.

Если в процессе эксплуатации возникли сомнения в правильности показаний СБ, то необходимо произвести его калибровку.

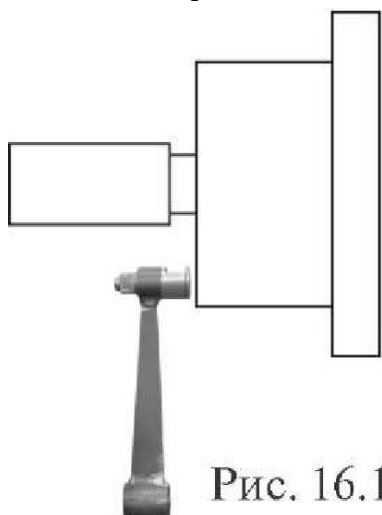


Рис. 16.1

Калибровка устройства измерения дистанции. Для оценки погрешности устройства ввода дистанции выдвиньте штангу ввода параметров и уприте ее палец в задний торец фланца вала, как показано на рис.16.1. При этом на индикаторах 1 отображается величина введенной дистанции, а на индикаторах 4 величина диаметра диска. Если величина дистанции на индикаторах 1 не равна  $4,5 \pm 0,2$ , то устройство ввода дистанции требует калибровки.

Установите тест-ротор и войти в программу калибровки СБ, аналогично п.15.2.1.

Войти в параметры P20-P25, нажав два раза кнопку "С", на индикаторах 1 отобразится символ P20.

Выбрать параметр P20, нажав кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1 -2 сек. на индикаторах 1, затем на



индикаторах 1 отобразится название параметра "dF", на индикаторах 4 его величина - установка дистанции.

Выдвинуть штангу установки параметров и упереть ее палец в задний торец фланца вала, как показано на рисунке 16.1., и нажать кнопку "С". На индикаторах 4 отобразится величина установки дистанции, необходимая для правильной работы устройства ввода дистанции.

16.3. Калибровка устройства измерения диаметра обода. Войти в параметры P20-P25, аналогично п. 16.2.1. и 16.2.2.

Выбрать параметр P21 нажимая кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1 -2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отображается наименование параметра "d11", а на индикаторах 4 величина параметра "d11"

Выдвиньте штангу установки параметров, вставьте палец в отверстие 1 тест-ротора и нажмите кнопку "С". На индикаторах 4 отобразится величина параметра "d11".

Выберете параметр P22 нажав кнопку "Т". Номер параметра загорается на 1-2 сек. на индикаторах 1, затем на индикаторах 1 отобразится наименование параметра "d21", а на индикаторах 4 величина параметра "d21"

Выдвиньте штангу установки геометрических параметров, вставьте палец в отверстие 3 тест-ротора и нажмите кнопку "С". На индикаторах 4 отобразится величина параметра "d21".

По окончании калибровки устройств измерения дистанции и (или) диаметра, нажмите кнопку "СТАРТ", при этом результаты калибровки будут записаны в память, и программа СБ вернётся в основной режим. Если необходимо выйти в основной режим без записи результатов калибровки, нажмите кнопку "СТОП".

В составе параметров P20-P25 имеются параметры P23 - "А" и P24 - "Fb", эти параметры устанавливаются на предприятии изготовителе и изменение их категорически запрещено. Параметр P25 - "Ph" подбирается в процессе калибровки и является справочным.

Калибровка тракта измерения дисбаланса.

Если в процессе эксплуатации у Вас появились сомнения в правильности измерения масс корректирующих грузов, произведите калибровку тракта измерения дисбаланса СБ.

Калибровку тракта измерения дисбаланса рекомендуется проводить с помощью тест-ротора, при отсутствии его используйте колесо (с шиной) с стандартным штампованным ободом диаметром 13-15 дюймов, с радиальным биением обода не более 2,5 мм.

Введите геометрические параметры колеса.

**ВНИМАНИЕ!** Если геометрические параметры будут введены неверно, результаты калибровки СБ будут также не верны, и все последующие измерения будут выполняться с ошибкой.

Установите на вал СБ собранное колесо с дисбалансом по каждой стороне не более 25г.

Введите параметры установленного на вал СБ колеса или Тест-ротора.

Войдите в программу калибровки по п. 15.2.1.

Запустите СБ. После первого цикла калибровки на индикаторах 1 отобразятся символы "Add", а на индикаторах 4 "75".

Установите на внешнюю сторону колеса груз, вес которого заранее проверен и равен  $75 \pm 0,5$ г. Запустите СБ.

По окончании второго цикла калибровки на индикаторах 1 и 4 должны появиться символы "CAL" "End". На этом калибровка закончена.

## 20. Включение тестового режима.

Войдите в режим калибровки по п. 15.2.1.

Нажмите кнопку "С" три раза. На индикаторах 1 и 4 появятся символы "tEst".

Нажмите кнопку "Т". На индикаторах 1 и 4 будут отображаться уровни сигналов с

датчиков дисбаланса, вертикального и горизонтального соответственно.

Светодиоды 8, 9 и 10 характеризуют работу устройства отсчёта угла поворота вала. Светодиод 10 должен давать одну вспышку за 1 оборот вала. Светодиоды 8 и 9 должны равномерно мигать при равномерном вращении вала.

Светодиоды 11 и 12 должны поочерёдно равномерно мигать при равномерном выдвигании штанги.

Светодиод 6 отображает состояние датчика защитного кожуха.

Нажмите кнопку "<" для переключения режима тестирования. Теперь на индикаторах будет отображаться число от 0 до 143, изменяющееся за 1 оборот вала, а на индикаторах 4 - число от 0 до 60-65, изменяющееся при выдвигании штанги установки параметров.

Следующее нажатие кнопки "<" переключит отображение на индикаторах 4 на датчик диаметра.

Нажатие кнопок "+" и "-" включает и выключает лазерный указатель и светодиодную подсветку соответственно.

Для выхода из тест-режима нажмите кнопку "СТОП".

## **21. Учёт остаточного дисбаланса вала.**

Учёт остаточного дисбаланса вала рекомендуется проводить с помощью тест-ротора. При использовании диска с шиной точность учёта остаточного дисбаланса вала может снизиться. Для этого колесо с стандартным штампованным ободом диаметром 13-15 дюймов, с радиальным биением обода не более 2,5 мм должно быть отбалансировано с максимальной точностью на другом балансировочном станке.

Установите отбалансированное колесо на СБ.

Введите геометрические размеры колеса.

Войдите в режим калибровки по п.15.2.1.

Войдите в режим измерения остаточного дисбаланса вала, для чего нажмите 4 раза кнопку "С". На индикаторах 1 и 4 должны появиться символы "bAL", "bAL".

Запустите СБ. По окончании измерительного цикла на индикаторах 1 и 4 должны появиться символы "bAL", "End", после чего СБ перейдёт в основной режим.

Для проверки учёта остаточного дисбаланса вала, не снимая колеса, проведите измерительный цикл. Показания на индикаторах 1 и 4 не должны превышать 1-2 гр.

## **22. Просмотр числа отбалансированных колёс.**

Каждый раз когда после запуска, в котором зафиксирован дисбаланс по любой из плоскостей коррекции, следует запуск, в котором получены нулевые значения дисбаланса, состояние счётчика отбалансированных колёс увеличивается на единицу. Таким образом, можно контролировать количество отбалансированных колёс.

Для просмотра состояния счётчика войдите в программу калибровки по п.15.2.1. Нажмите шесть раз кнопку "С", после чего на индикаторах 1 и 4 должны появиться символы "nXX", "XXX", где: n - символ числа, "XXXXX" - пятизначное число - количество отбалансированных колёс. Для выхода в основной режим, нажмите кнопку "СТОП".

## **23. Установка режима балансировки колес.**

В СБ имеется возможность перейти на балансировку колес при постоянной скорости вращения вала. Однако при этом длительность цикла измерения существенно увеличится. Для изменения режима войдите в программу калибровки по п.15.2.1. Нажмите пять раз кнопку "С", после чего на индикаторах 1 и 4 должны появиться символы "SP ", "On", где: On - соответствует режиму работы на выбеге, OFF - на постоянной скорости. Нажмите кнопку "Т" индикатор 4 начнет мигать, кнопками "+" "-" установите необходимый режим. Нажмите кнопку "СТАРТ" для сохранения режима работы, для выхода в основной режим, нажмите кнопку "СТОП".

**ВНИМАНИЕ!** Калибровка СБ производится в каждом режиме в соответствии с п.16.

### 23. Техническое обслуживание СБ.

Техническое обслуживание производится с целью обеспечения нормальной работы СБ в течение срока эксплуатации. Периодичность обслуживания зависит от условий окружающей среды и интенсивности эксплуатации СБ. Рекомендуемые виды и сроки проведения работ по техническому обслуживанию:

ежедневное обслуживание

чистка СБ каждые 3 месяца

регулировка натяжения ремня и проверка зазора тормозного устройства по мере необходимости.

При вскрытии СБ для проведения технического обслуживания необходимо отсоединить ее от питающей сети.

Ежедневное обслуживание.

Ежедневно по окончании работы необходимо очистить от грязи и пыли корпус СБ, а рабочую часть шпинделя, фланец, шпильку и комплект зажимных приспособлений протереть ветошью, смоченной минеральным маслом.

**ВНИМАНИЕ!** Ежедневно в процессе работы необходимо следить за чистотой посадочных мест шпинделя, шпильки и конусов и при необходимости протирать их ветошью, смоченной минеральным маслом, во избежание их преждевременного износа и выхода из строя.

Чистка СБ.

Каждые три месяца следует удалять пыль и продукты износа трансмиссии и тормозного устройства во внутренней полости СБ. Чистку следует производить с помощью пылесоса. Чистить внутреннюю полость СБ путём продувки категорически запрещено во избежание попадания проводящих частиц в цепи датчиков и элементы электронной схемы СБ.

При проведении чистки особое внимание следует уделить оптоэлектронным датчикам на устройствах ввода дистанции и отсчёта угла поворота шпинделя. Круг с тёмными и светлыми полосками на переднем торце шкива шпинделя и линейку с аналогичными полосками на штанге ввода дистанции следует протирать сухой или слегка влажной мягкой тканью. Ни в коем случае не применять органические растворители! Элементы оптоэлектронных датчиков следует прочистить чистой мягкой кисточкой.

**ВНИМАНИЕ!** При любых неисправностях станка обращайтесь в сервисную службу компании, которая продала данное оборудование.

#### 24. Свидетельство о приёмке

Станок балансировочный «Strike 2» ЛС111,  
заводской номер \_\_\_\_\_

соответствует ТУ 4577-001-83893604-2016 и признан годным к эксплуатации.

Дата выпуска «\_\_» \_\_\_\_\_ 201\_\_ г \_\_\_\_\_  
Руководитель предприятия-изготовителя

М.П.

Свидетельство о первичной поверке

Дата поверки «\_\_» \_\_\_\_\_ 201\_\_ г \_\_\_\_\_  
Поверитель

М.П.

#### 25. Гарантийное обязательство

Предприятие-изготовитель гарантирует соответствие СБ требованиям ТУ 4577-001-83893604-2016 при соблюдении потребителем условий эксплуатации, транспортирования и хранения, а также требований, предусмотренных данной инструкцией. Рекламации не подлежат СБ, в которых обнаружены дефекты, возникшие по вине потребителя, а также СБ, имеющие отклонения от параметров, которые могут быть устранены регулировками, предусмотренными настоящим руководством.

Гарантийный срок эксплуатации – 24 месяца со дня отгрузки потребителю.

Дата отгрузки «\_\_» \_\_\_\_\_ 201\_\_ г \_\_\_\_\_  
Подпись

М.П.

**ООО «НПП «СТОРМ»**

**[www.stormbalans.ru](http://www.stormbalans.ru)**

**Тел/факс: (812) 34 652 34**

**Обслуживание и ремонт: (812) 34 652 34 доб.2**

**Е-mail: [servis@stormbalans.ru](mailto:servis@stormbalans.ru)**